

پارامترهای عمومی و کاربردی

برای بازنشانی به تنظیمات کارخانه روی 1 تنظیم شود *برای این منظور باید دکمه STOP را فشرده و بصورت همزمان با فشردن کلید جهت بالا، تغییر پارامتر صورت پذیرد*	H03	بازگشت به تنظیمات کارخانه
	P02	توان موتور
	F07	زمان شتاب گیری (ACC)
جهت نیاز به زمان توقف پایین تر از تنظیمات کارخانه حتما از مقاومت ترمز استفاده گردد.	F08	زمان توقف (DEC)
برای حالت توقف آزاد روی 1 تنظیم شود	H11	حالت توقف آزاد (FREE RUN)
قابل تنظیم از 0.5KHz تا 16KHz	F26	فرکانس کریر (CARRIER)
	F03	فرکانس ماکزیمم
	F04	فرکانس بیس
	F15	حد بالای فرکانس خروجی
	F16	حد پایین فرکانس خروجی
V/F :0 SENSORLESS VECTOR CONTROL :1 در حالت پیش فرض روی V/F می باشد	F42	کنترل مد گشتاور
STATIC :1 / در حالت زیر بار	P04	تنظیم خودکار موتور (AUTO TUNING)
قابل تنظیم از 0 تا 30 درصد	F09	افزایش گشتاور (TORQUE BOOST)
درحالت پیشفرض قطعی فازخروجی غیرفعال می باشد که برای فعال سازی باید روی 7 قرار دهیم	H98	حفاظت قطعی فاز ورودی و خروجی
0 : کلید های روی کی پد (و جهت استفاده از پد اکسترنال) 1 : ولوم خارجی 10K (پایه ترمینال های 11 و 12 و 13 که پایه 12 پایه وسط میباشد) 2 : ورودی آنالوگ جریانی 4 تا 20 میلی آمپر (پایه 11 , C1) 4 : ولوم روی دستگاه 7 : فعالسازی مد UP/DOWN Control	F01	تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی
1 : فرمان از ترمینال 2 : فرمان از کلید های RUN/STOP روی کی پد (FWD) 3 : فرمان از کلید های RUN/STOP روی کی پد (REV)	F02	تعیین محل استارت استپ